



14			Indiquer l'état du drone (allumé, en charge, connecté, erreur).
13			Permettre la recharge de la batterie et le transfert de données.
12			Capter des images et des vidéos en haute définition.
11			Mesurer l'altitude du drone pour stabiliser son vol.
10			Amortir les chocs lors de l'atterrissage
9			Faire tourner les hélices pour générer la poussée.
8			Allumer ou éteindre le drone.
7			Protéger les composants internes du drone.
6			Gérer le contrôle et le traitement des informations du drone.
5			Alimenter le drone en énergie électrique.
4			Générer une portance et une poussée en tournant dans le sens antihoraire.
3			Générer une portance et une poussée en tournant dans le sens horaire.
2			Protéger les hélices des chocs.
1			Maintenir et structurer l'ensemble des composants du drone.

Repère	Quantité	Désignation	Fonction technique
Drone quadrirotor Tello <i>Dessin technique en perspective éclatée</i>			Modélisation : Hervé Kalfoun Document : Nicolas Savalle sciences-tec.fr